	МОДУЛЬ МС149.05 Руководство по эксплуатации ЮФКВ.469355.011РЭ	
Подп. и дата	104KD. 1 09333.0111	
Взам. инв. № Инв.№ дубл.		
. Подп. и дата		
Инв. № подл.	Копипоедл	Формат 44

)11						Содержание				
<i>Перв. примен.</i> ЮФКВ.469355.01		1 (Описание и	г работа	а изд	елия	4				
npu	.469	2.1 Назначение изделия									
Перв	ÞΚΒ		1.2	2 Техничес	кие хар	акте	ристики	5			
	Ю			7							
			1.4	8							
				•	•		ирование				
.01							ачению				
Справ. №											
Cnpc				_			граничения				
							ия				
					_		ание				
				_							
				_							
			4.1	Условия 7	гекуще	го ре	монта	23			
и дата			5 2	Хранение		•••••		24			
$u \partial$			5.1	Условия :	хранени	R		24			
Тодп.			5.2	2 Срок сохј	раняемо	ости.		24			
		5.3 Консервация24									
убл.			6]	Гранспорти	ировани	ие		25			
$И$ нв. N \bar{g} дубл.			6.1	Условия 7	гранспо	ртир	ования	25			
			7 :	Утилизаци:	ł			26			
Взам. инв. №			7.1	Условия у	утилиза	щии.		26			
и. ин							ьное) Бинарный протокол обмена				
B3a			_				ьное) Протокол NMEA 0183 v.4.10				
a			r		_ (
<u>Подп. и дата</u>							Удостоверен Ю	ФКВ.469355.011-УЛ			
$\frac{\partial n}{\partial n}$			1								
По		<i>И</i> зм. Ли	cm.	№ докум.	Подп.	Дата	ЮФКВ.469355.	011РЭ			
∂n .		Разра	<u></u> б.	Чижиков	110011.	дини		Лит. Лист Листов			
Инв. № подл.		Пров	-	Дадашев			Модуль МС149.05	2 54			
HB. ∆		Н. конп	<u> </u>				Руководство по эксплуатации				
Z		Утв.		Павлов		I					

Принятые в руководстве по эксплуатации обозначения: GPS – Global Positioning System; PLL – Phase-locked loop; RTC – Real Time Clock; SPI – Serial Peripheral Interface; UART – Universal Asynchronous Receiver-Transmitter; ГЛОНАСС – Глобальная навигационная спутниковая система; ГНСС – глобальные навигационные спутниковые системы; МШУ –малошумящий усилитель; НКА – навигационный космический аппарат; ОС – операционная система; ПАВ – поверхностная акустическая волна; ПО – программное обеспечение; РПУ – радиоприёмное устройство; РЭ – руководство по эксплуатации; ТУ – технические условия; ФАПЧ – фазовая автоподстройка частоты; ОСШ – отношение сигнал/шум.

Настоящее руководство по эксплуатации (РЭ) предназначено для

ознакомления с основными принципами работы и правилами эксплуатации

Модуля МС149.05 ЮФКВ.469355.011 (далее по тексту – Модуль) производства

АО НТЦ «Модуль».

Подп. и дата

Взам. инв. № | Инв.№ дубл.

№ подл.

Изм Лист

Подпись

Дата

№ докум

ЮФКВ.469355.011РЭ

Лист

3

1 Описание и работа изделия

1.1 Назначение изделия

- 1.1.1 Наименование изделия: Модуль МС149.05.
- 1.1.2 Обозначение изделия: ЮФКВ.469355.011.
- 1.1.3 Модуль МС149.05 (далее по тексту Модуль) представляет собой 21-канальный навигационный приёмник абсолютных измерений для решения задач позиционирования и временной синхронизации. Модуль выполнен на базе отечественного навигационного процессора 1879ВЯ1Я ЮФКВ.431268.006ТУ производства АО НТЦ «Модуль». Модуль осуществляет приём и обработку сигналов системы GPS и ГЛОНАСС в диапазоне L1. Модуль выполнен в форм-факторе М.2 Туре 3060 кеу В.
 - 1.1.4 Модуль осуществляет решение следующих задач:
- одновременный приём и обработку сигналов НКА систем GPS (L1OC C/A) и ГЛОНАСС (L1OF CT);
- определение и выдачу координат местоположения и вектора скорости
 движения на текущий момент времени в автономном режиме
 позиционирования;
- выдачу «сырых» измерений, а также эфемерид НКА систем GPS и ГЛОНАСС;
- формирование прецизионной шкалы времени, синхронизированной со шкалами времени ГНСС (GPS или ГЛОНАСС) и выдачу высокостабильной секундной метки времени (1PPS).
 - 1.1.5 Модуль может быть применён в таких областях как:
 - системы точного времени;
 - стандарты частоты и измерительные приборы;
 - финансовая сфера;
 - транспорт и логистика;
 - робототехнические системы.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

Подп. и дата

Взам. инв. № | Инв.№ дубл.

Подп. и дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

1.2 Технические характеристики

1.2.1 Основные технические характеристики Модуля приведены в таблице 1.1.

Таблица 1.1 – Основные технические характеристики Модуля

Пар	аметр		Значение	Примечание	
Количество каналов с	лежени	ІЯ	21		
Обрабатываемые сигн	топтт		GPS L1OC C/A		
Обрабатываемые ситн	алы		ГЛОНАСС L1OF CT		
Режим работы			Автономный		
			Совместный* (GPS +		
Режимы решения нав	игацио	нной задачи	ГЛОНАСС), GLONASS-	Примеч. 1	
			only, GPS-only		
Поддерживаемая сист	ема ко	ординат	WGS-84		
Погрешность определ	ения	В плане, м	±2	Примеч. 2	
координат (GPS + ГЛОНАСС)		По высоте, м	±3	Примеч. 2	
Среднее время захват координат), режим «х start), с	ζ	1	30	Примеч. 2	
Среднее время в режи с	іме пов	торного захвата,	5	Примеч. 2	
Темп выдачи навигац	ионных	х ланных. Гіі	1*, 10, 20	Примеч. 3, 4	
Чувствительность		т, дБмВт	минус 153	_	
(GPS + ГЛОНАСС)	Сопр дБмВ	овождение,	минус 160	Примеч. 5	
Предельная высота, м			18000		
Предельная скорость,	м/с		500	Примеч. 6	
Предельное ускорени	е, м/c ²	(g)	39,2 (4)		
Точность определения	я полно	ой скорости, м/с	±0,3	Пеун гом 7	
Точность измерения г	іутевог	о угла, град.	±0,3	Примеч. 7	
Поддерживаемые про информационного вза			Binary NVMX, NMEA 0183 v.4.10	Примеч. 8, 9	
Привязка к шкале вре	мени		GPST		
		Точность, нс	40	Примеч. 2	
Характеристики секун	ндной	Стабильность	_	Потто	
метки времени 1PPS		(1σ), нс	5	Примеч. 2	
		Разрешение, нс	±2,5	Примеч. 2	

Інв. № подл. Подп. и дата Взам. инв. № Инв.№ дубл. П

Изм Лист № докум Подпись Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Подп. и дата	
H нв. N \bar{g} дубл.	
Взам. инв. №	
Подп. и дата	
Инв. № подл.	

	Параметр	Значение	Примечание	
	нетто (только Модуль), г, не	10		
Macca	более			
Macca	брутто (полный комплект), г, не	100		
	более	100		
Напряжени	е питания, В	от 3,2 до 3,4		
Обеспечива	емое номинальное напряжение	3,3	Примеч. 10	
питания акт	тивной антенны, В	3,3	Примеч. 10	
Обеспечива	емый ток питания активной	100		
антенны, мл	А, не более	100		
Максималы	ная потребляемая мощность, Вт	2	Примеч. 11	
Габаритные	размеры, мм, не более	60 x 30 x 4,9		
Диапазон ра	абочих температур, °С	от минус 40 до плюс 85	Примеч. 6	

Примечания

- 1 Режим решения навигационной задачи по умолчанию совместный. Для переключения между режимами решения навигационной задачи следует осуществить действия согласно пункту 2.2.2.12 настоящего РЭ.
- 2 Соответствие реальных характеристик Модуля приведённым в таблице значениям выполняется в условиях «открытого» неба, «спокойной» ионосферы, отсутствии аномальных ошибок эфемерид НКА и значении GDOP не более 3.
- 3 Значение темпа выдачи данных по умолчанию составляет 1 Гц. Для установления значения темпа выдачи данных, отличного от данного, следует осуществить действия согласно пункту 2.2.2.16 настоящего РЭ.
- 4 При темпе выдачи данных 20 Гц Модуль не выдает часть информационных данных, не являющихся значимыми для решения навигационной задачи, в соответствии с пунктами 2.2.2.17 и 2.2.2.18 настоящего РЭ.
 - 5 При условии использования внешней активной антенны.
- 6 Возможны поставки с расширенными характеристиками по индивидуальным требованиям по запросу на почту <u>nm-support@module.ru</u>.
- $7~{\rm B}$ условиях равномерного движения со скоростью $30~{\rm m/c}$ на доверительном интервале 50%.
- 8 Описание протокола Binary NVMX представлено в приложении А настоящего РЭ. Описание протокола NMEA 0183 v.4.10 представлено в приложении Б настоящего РЭ.
- 9 По умолчанию Модуль выдает сообщения в формате протокола NMEA 0183 v.4.10. Для переключения между протоколами информационного взаимодействия следует осуществить действия согласно пунктам 2.2.2.13 2.2.2.15 настоящего РЭ.
- 10 Номинальное напряжение питания активной антенны соответствует входному напряжению питания модуля (VCC).
 - 11 Во всём интервале напряжений питания и диапазоне рабочих температур.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

1.2.2 Габаритные размеры Модуля приведены на рисунке 1.1.

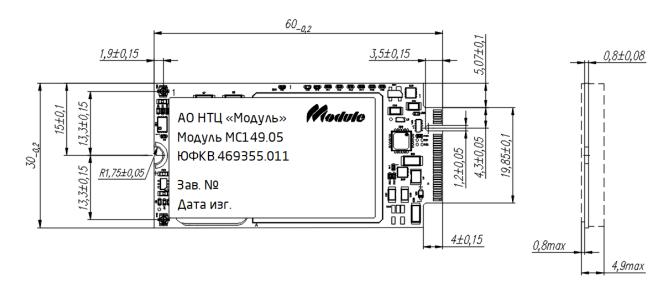


Рисунок 1.1 – Габаритные и присоединительные размеры Модуля

1.3 Состав изделия

- 1.3.1 Комплектность Модуля:
- Модуль МС149.05 ЮФКВ.469355.011;
- Этикетка ЮФКВ.469355.011ЭТ;
- Комплект монтажных частей;
- Упаковка ЮФКВ.468926.223.
- 1.3.2 Конструктивно Модуль состоит из следующих основных частей:
- печатная плата с установленными на неё элементами поверхностного монтажа;
 - защитный экран.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата	ЮФКВ.469355.011РЭ	
					Копировал	Формат А4



- а) Лицевая сторона (Тор)
- б) Тыльная сторона (Bottom)

Рисунок 1.2 – Внешний вид Модуля

1.4 Устройство и работа

1.4.1 Функциональная схема Модуля представлена на рисунке 1.3.

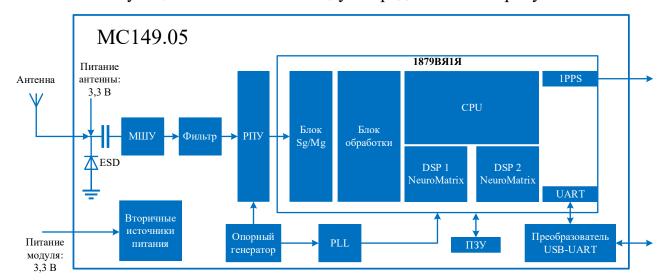


Рисунок 1.3 – Функциональная схема Модуля

- 1.4.2 Основными функциональными элементами Модуля являются:
- малошумящий усилитель (МШУ);
- фильтр;
- микросхема радиоприёмного устройства;
- навигационный процессор 1879ВЯ1Я;
- генератор тактового сигнала;
- микросхема ФАПЧ (PLL);

		1							
 – микросхема постоянного запоминающего устройства; 									
– микросхема преобразователя интерфейсов USB-to-UART.									
					10 + 10D 4600 55 01 1 DO	Лист			
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата	ЮФКВ.469355.011РЭ				
				•	Копировал Формат А4				

- 1.4.3 Малошумящий усилитель предназначен для усиления входного ВЧ сигнала.
 - 1.4.4 Фильтр осуществляет режекцию внеполосных помех и излучений.
- 1.4.5 Микросхема радиоприёмного устройства осуществляет приём сигналов на высокой частоте, преобразование сигналов на промежуточную частоту и аналого-цифровое преобразование, необходимое для последующей обработки навигационным процессором.
- 1.4.6 Навигационный процессор 1879ВЯ1Я осуществляет первоначальную загрузку Модуля, выполнение алгоритмов цифровой обработки сигналов и слежения за спутниками, а также взаимодействие с внешними устройствами.
- 1.4.7 Генератор тактового сигнала с термокомпенсацией предназначен для обеспечения высокостабильных опорных синхросигналов Модуля.
- 1.4.8 Микросхема ФАПЧ предназначена для формирования тактового синхросигнала навигационного процессора.
- 1.4.9 Микросхема постоянного запоминающего устройства хранит данные начальной загрузки Модуля.
- 1.4.10 Микросхема преобразователя интерфейсов USB-to-UART обеспечивает информационное взаимодействие между навигационным процессором Модуля и внешним управляющим устройством.

1.5 Маркировка и пломбирование

- 1.5.1 Модуль содержит маркировку, расположенную на шильдике, приклеенном к лицевой стороне Модуля (top) (рисунок 1.2a), и на тыльной стороне печатной платы (bottom) (рисунок 1.2б).
 - 1.5.2 Данные на шильдике содержат:
 - наименование организации;
 - логотип АО НТЦ «Модуль»;
 - наименование Модуля;
 - обозначение Модуля;

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

- QR код с ссылкой на страницу продукта на сайте производителя https://www.module.ru/directions/navigacia/modul-ms14905.
 - 1.5.3 Маркировка на тыльной стороне Модуля содержит:
 - наименование Модуля;
 - обозначение печатной платы;
 - идентификатор изменения печатной платы.

1.6 Упаковка

- 1.6.1 Модуль упакован в антистатический пакет с силикагелем и размещён в картонной коробке. Фиксацию Модуля внутри коробки и защиту от внешних механических воздействий осуществляет ложемент.
 - 1.6.2 Упаковка Модуля имеет маркировку, содержащую:
 - наименование и обозначение изделия;
 - заводской номер;
 - логотип АО НТЦ «Модуль»;
 - ссылку на официальный сайт производителя;
 - адрес и контактные данные производителя;
 - страну-изготовитель;
 - информационные знаки в соответствии с таблицей 1.2.

Інв. № подл. Подп. и дата Взам. инв. № Инв.№ дубл. Подп. и дата

Изм Лист № докум Подпись Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Таблица 1.2 – Информационные знаки на упаковке

Беречь от влаги	Верх товара	Бумага (картон) / Пластик / Алюминий	Изделие, чувствительное к воздействию разряда статического электричества
T	<u> </u>	84 C/PAP	
Беречь от нагрева	Ограничение температуры хранения	Особая утилизация	
淡	<u>40°C</u>		

Подп.								
Инв.№ дубл.								
Взам. инв. №								
Подп. и дата								
Инв. № подл.	Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата	ЮФКВ.469355.011РЭ		<i>Лист</i> 11
						Копировал	Формат А4	

2 Использование по назначению

2.1 Эксплуатационные ограничения

- 2.1.1 Запрещается подвергать Модуль воздействию сильных электромагнитных полей, конденсации влаги, внешних осадков, значительных ударов и вибрации.
- 2.1.2 Внимание! Модуль содержит крайне чувствительные статическому электричеству микросхемы.



При манипуляциях с Модулем следует избегать накопления статических зарядов на теле и одежде пользователя. В процессе монтажа необходимо использовать антистатический браслет, подключенный к общему контуру

заземления.

- 2.1.3 При манипуляциях с Модулем следует удерживать его за не металлизированные торцы печатной платы. Следует избегать прикосновений к контактам.
- 2.1.4 Не допускать короткого замыкания электрических цепей Модуля токопроводящими предметами, например, элементами одежды, инструментом.
- 2.1.5 В процессе работы с Модулем необходимо руководствоваться требованиями электробезопасности нормативными ПО пожарной действующими Евразийского безопасности, территории стран на экономического союза.
- 2.1.6 Оборудование, контактирующее с Модулем и подключенное к электросети переменного тока, должно иметь заземление корпуса.
 - 2.1.7 Модуль предназначен для эксплуатации при следующих условиях:
 - температура окружающей среды от минус 40 °C до плюс 85 °C;
 - относительная влажность воздуха от 40 % до 95 % при 30 °C;
 - атмосферное давление от 84 до 107 кПа (от 630 до 800 мм рт. ст.);
 - отсутствие выпадения конденсата на поверхности Модуля;
 - отсутствие сильных электромагнитных полей.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Лист

12

Подп. и дата

Инв.№ дубл.

Взам. инв. №

Подп. и дата

- 2.2.1 Интерфейсы и сигналы
- 2.2.1.1 Расположение соединителей и светодиодной индикации представлено на рисунке 2.1.

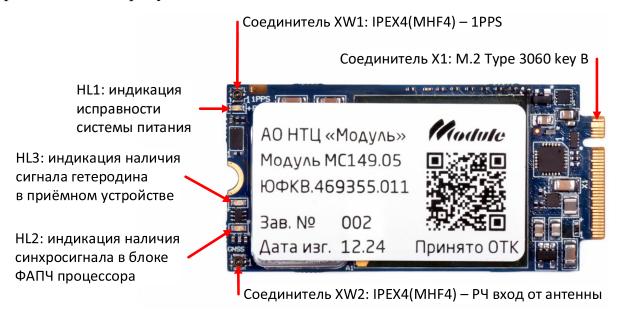


Рисунок 2.1 – Расположение соединителей и светодиодов в Модуле

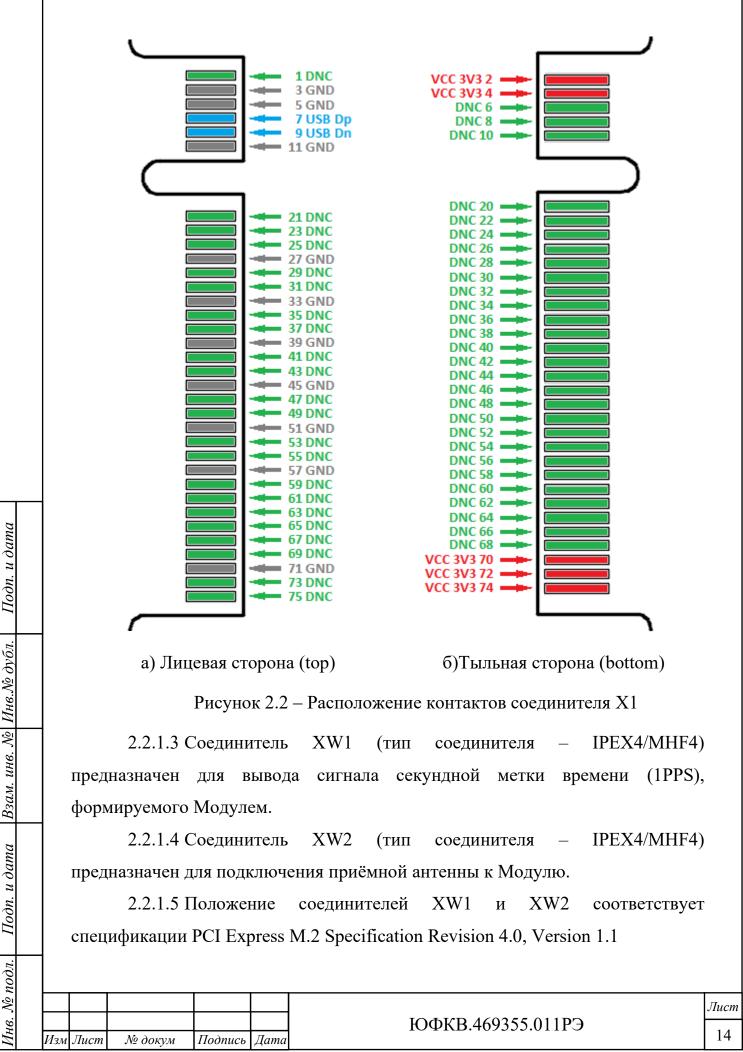
2.2.1.2 Для подключения питания, обеспечения информационного взаимодействия с внешними устройствами и управления режимами работы в Модуле предусмотрен соединитель X1, выполненный в формфакторе М.2 Туре 3060 key В в соответствии со спецификацией РСІ Express M.2 Specification Revision 4.0, Version 1.1 (Table 5-6. «Socket 2 Pinout Diagram (Mechanical Key B) On Platform»). Описание и назначение контактов соединителя приведено в таблице 2.1, а их расположение представлено на рисунке 2.2.

Таблица 2.1 – Описание и назначение выводов Модуля

Номер контакта	Наименование сигнала	Тип	Назначение
2, 4, 70, 72, 74	VCC 3V3	Питание	Питание 3,3 В
7	USB Dp	Вход/Выход	Интерфейс USB
9	USB Dn	Вход/Выход	интерфеис ОЗБ
3, 5, 11, 27, 33, 39, 45, 51, 57, 71	GND	-	Общий
1, 6, 8, 10, 12-27, 34-38, 40-44, 46-50, 52-56, 58-69, 73, 75	DNC	_	Оставить выводы неподключенными

igspace				
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Пата

ЮФКВ.469355.011РЭ



Инв.№ дубл.

<u>%</u>

uhe.

2.2.2.1 По умолчанию Модуль поддерживает работу с активными антеннами и обеспечивает напряжение питания антенны Uпит = 3,3 В. Непосредственно на радиочастотном входе Модуля установлены защитный ESD диод и конденсатор, развязывающий по постоянному току. Пояснение приведено на рисунке 2.3.

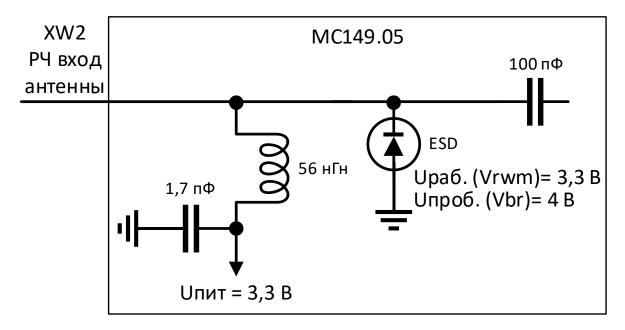


Рисунок 2.3 – Схема радиочастотного входа



Подп. и дата

Инв.№ дубл.

Взам. инв. №

Подп. и дата

№ подл.

Внимание! Запрещено подключать к РЧ входу пассивные антенны без обеспечения развязки по постоянному току между антенной и РЧ входом!



Внимание! Запрещено прикладывать на РЧ вход внешнее напряжение питания активной антенны без обеспечения развязки по постоянному току между антенной и РЧ входом!



Внимание! Запрещено осуществлять подключение антенны к включённому модулю! Все работы по коммутации осуществлять только при отключенном электропитании!

2.2.2.2 В случае применения с Модулем пассивных антенн рекомендуется использовать антенны с высоким коэффициентом

					Γ
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата	

ЮФКВ.469355.011РЭ

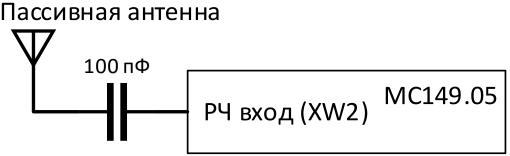


Рисунок 2.4 – Схема включения Модуля с пассивной антенной

2.2.2.3 В случае использования активной антенны рекомендуется использовать антенны с коэффициентом усиления 10-15 дБ. На рисунке 2.5 приведена рекомендуемая схема включения Модуля с применением активной антенны, напряжение питания которой соответствует 3,3 В. На рисунке 2.6 приведена рекомендуемая схема включения Модуля с применением активной антенны, напряжение питания которой обеспечивается потребителем. Номиналы катушки индуктивности 56 нГн и конденсатора 22 пФ являются референсными. Более точные значения рекомендуется подбирать в зависимости от конструкции печатной платы, длины проводника и прочих параметров.

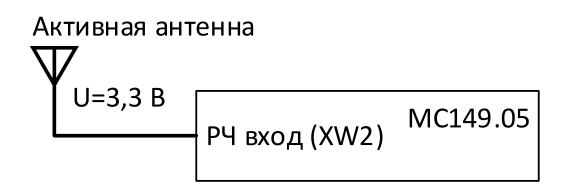


Рисунок 2.5 – Схема включения с активной антенной с питанием от Модуля

						Лист
					ЮФКВ.469355.011РЭ	<u> </u>
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата		16

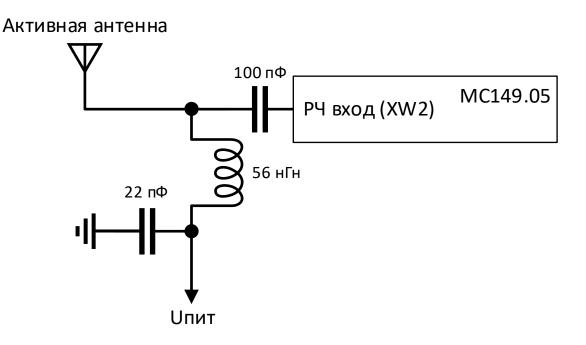


Рисунок 2.6 – Схема включения с внешним питанием активной антенны

 $2.2.2.4~\rm Для$ возможности оценки исправности работы Модуля предусмотрены светодиоды HL1 – HL3.

Присутствие световой индикации на светодиоде HL1 сигнализирует о наличии корректного питания Модуля.

Присутствие световой индикации на светодиоде HL2 сигнализирует об успешности захвата частоты ГУН блока ФАПЧ навигационного процессора.

Присутствие световой индикации на светодиоде HL3 сигнализирует об успешности захвата блоком ФАПЧ частоты гетеродина в приёмном тракте.

2.2.2.5 Модуль обеспечивает информационное взаимодействие с внешними устройствами по интерфейсу USB согласно бинарному протоколу информационного обмена NVMX, приведённому в приложении А настоящего РЭ. Подключенный Модуль отображается в операционной системе устройства управляющего как виртуальный СОМ-порт. Параметры виртуального СОМ-порта указаны в таблице 2.2.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Таблица 2.2 – Параметры виртуального СОМ-порта

Параметр	Значение
Скорость, бод	145500*, 230400
Контроль чётности	Отсутствует
Количество бит данных	8
Длительность стоп-бита	1, 2*
Управление потоком	Отсутствует

 Π р и м е ч а н и е — символом «*» обозначены параметры работы виртуального СОМ-порта в начальный момент процедуры обновления Π О Модуля

- 2.2.2.6 Драйвер виртуального СОМ-порта для работы с Модулем доступен по ссылке: https://www.silabs.com/software-and-tools/usb-to-uart-bridge-vcp-drivers
- 2.2.2.7 Буфер сигнала 1PPS имеет максимально допустимую нагрузочную способность по току не более 8 мА. В случае необходимости применения сигнала на низкоомную нагрузку требуется установить дополнительный внешний буфер.
- 2.2.2.8 С целью обеспечения корректного функционирования Модуля в случае его работы по сигналу имитатора навигационного поля необходимо осуществлять сброс Модуля каждый раз после окончания воспроизводимого имитатором сценария, а также в случае его зацикливания.
- 2.2.2.9 Модуль может получать команды управления и выдавать сообщения о результате их выполнения. Формат команд управления Модулем, а также сообщений о результате их выполнения, не зависит от типа выбранного протокола (всегда в формате бинарного протокола NVMX). Описание команд управления приведено в разделе А.2 приложения А настоящего РЭ, а ответных сообщений о результатах выполнения команд в разделе А.3 приложения А настоящего РЭ.
- 2.2.2.10 Для получения информации о версии встроенного ПО, а также о заводском и физическом номерах Модуля следует воспользоваться командой управления «Запрос информации об устройстве» (NVMXV) согласно ее

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

описанию в подразделе А.2.3 приложения А настоящего РЭ. По результату запроса Модулем будет сформировано и выдано сообщение «Информация об устройстве» (NVMXv), описание которого приведено в подразделе А.1.8 приложения А настоящего РЭ.

- 2.2.2.11 Актуальная версия встроенного ПО Модуля на момент написания настоящего РЭ: 1.0.0.
- 2.2.2.12 Модуль может переключаться между совместным режимом решения навигационной задачи GLONASS+GPS, режимом GLONASS-only (только ГЛОНАСС) и режимом GPS-only (только GPS). По умолчанию Модуль работает в совместном режиме решения навигационной задачи. Для переключения между режимами следует воспользоваться командой «Выбор созвездия» (NVMXF) согласно ее описанию в подразделе А.2.4 приложения А настоящего РЭ.
- 2.2.2.13 По умолчанию Модуль выдает сообщения в формате протокола NMEA 0183 v.4.10 согласно его описанию в приложении Б настоящего РЭ. При этом включена возможность выдачи следующих сообщений: GGA, GLL, GSA, GSV, RMC, VTG, ZDA.
- 2.2.2.14 Для переключения Модуля в режим выдачи сообщений в формате протокола NMEA 0183 v.4.10, а также для изменения набора выдаваемых сообщений протокола NMEA необходимо воспользоваться командой управления «Установка выходного протокола: NMEA» (NVMXM) согласно ее описанию в подразделе А.2.6 приложения А настоящего РЭ. Минимально возможный набор сообщений в формате протокола NMEA 0183 v.4.10 состоит из одного сообщения RMC.
- 2.2.2.15 Для переключения Модуля в режим выдачи сообщений в формате бинарного протокола NVMX, описанного в приложении А настоящего РЭ, следует воспользоваться командой управления «Установка выходного протокола: бинарный» (NVMXX) согласно ее описанию в подразделе А.2.7 приложения А настоящего РЭ.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

- 2.2.2.16 Для установления темпа выдачи данных, отличного от значения по умолчанию 1 Гц, следует воспользоваться командой управления «Настройка темпа выдачи решения» (NVMX5) согласно ее описанию в подразделе А.2.2 приложения А настоящего РЭ.
- 2.2.2.17 При выбранном протоколе обмена NMEA 0183 v.4.10 и темпе выдачи данных 20 Гц осуществляется выдача следующих сообщений:
 - «Минимальный рекомендованный набор данных» (RMC);
 - «Курс и скорость относительно земли» (VTG);
 - «Данные местоположения» (GGA);
 - «Время и дата» (ZDA).

Не осуществляется выдача следующих сообщений:

- «Географические координаты широта/долгота» (GLL);
- «Видимые спутники» (GSV);
- «Геометрический фактор ухудшения точности и активные спутники»
 (GSA).
- 2.2.2.18 При выбранном бинарном протоколе обмена NVMX и темпе выдачи данных 20 Гц осуществляется выдача следующих сообщений:
 - «LLA-сообщение» (NVMXh);
 - «Параметры движения в ENU» (NVMXw);
 - «Измеренная позиция» (NVMXx);
- Ответы на команды управления в соответствии с пунктом 2.2.2.9 и разделом А.3 приложения А настоящего РЭ;
- «Информация об устройстве» (NVMXv) в соответствии с пунктом 2.2.2.10 настоящего РЭ.

Не осуществляется выдача следующих сообщений:

- «Эфемериды ГЛОНАСС» (NVMXe);
- «Эфемериды GPS» (NVMXi);
- ««Сырые» измерения L1» (NVMXr);
- «Исключённые НКА» (NVMXs).

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата	

ЮФКВ.469355.011РЭ

- 2.2.3 Монтаж и демонтаж Модуля
- 2.2.3.1 Все работы по монтажу и демонтажу Модуля должны выполняться только при отключенном электропитании.
- 2.2.3.2 Вспомогательное оборудование: отвертка. Тип шлица определяется винтом.
- 2.2.3.3 Для взаимодействия с Модулем на плате-носителе должен быть предусмотрен ответный соединитель с ключом type B, соответствующий спецификации PCI Express M.2 Specification Revision 4.0, Version 1.1.
- 2.2.3.4 Для монтажа Модуля на плату-носитель последовательно выполнить следующие действия:
- кабельную сборку от приёмной антенны при наличии на ней разъёма соответствующего типа подключить напрямую к соединителю XW2 Модуля или использовать кабельную сборку с разъёмом SMA из комплекта монтажных частей;
- при необходимости использования сигнала 1PPS, подключить соответствующую кабельную сборку напрямую к соединителю XW1 Модуля или использовать кабельную сборку с разъёмом SMA из комплекта монтажных частей;
- установить Модуль на плату-носитель в соответствии с взаимным положением ключей на соединителе X1 Модуля и ответном соединителе платыносителя и зафиксировать его винтом (крепеж в комплект поставки не входит);
- при необходимости, закрепить разъёмы SMA на кронштейне из комплекта монтажных частей и установить его в корпус. Кронштейн позволяет закрепить разъёмы SMA кабельных сборок на задней панели корпусов персональных компьютеров и серверов.
 - 2.2.3.5 Демонтаж Модуля осуществляют в обратном порядке.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

		3.1 Оби	цие указ			обслуживания.		
Подп. и дата								
Подп. и дата Взам. инв. № Инв.№ дубл.								
Инв. № подл.	Изм Лист	№ докум	Подпись	Дата	Ю	ÞКВ.469355.011РЭ	Фопиат ЛЛ	Лисп 22

4 Текущий ремонт

4.1 Условия текущего ремонта

- 4.1.1 Все работы по ремонту Модуля во время гарантийного срока эксплуатации осуществляет предприятие-изготовитель.
- 4.1.2 Предприятие-изготовитель вправе отказать пользователю в гарантийном обслуживании в случае, если Модуль имеет дефекты или повреждения, возникшие или связанные с любыми изменениями аппаратной части, за исключением случаев, предусмотренных настоящим руководством по эксплуатации.
- 4.1.3 Предприятие-изготовитель осуществляет услуги по ремонту изделия в постгарантийный период.
- 4.1.4 Регулирование отношений пользователя с предприятиемизготовителем до истечения гарантийного срока и после него осуществляется в соответствии с законом РФ от 07.02.1992 N 2300-I "О защите прав потребителей".

| 100 п обрана 1 порт | 100 п обрана 1 пор

5 Хранение

5.1 Условия хранения

- 5.1.1 Модуль должен храниться в складских помещениях температуре от плюс 5 °C до плюс 40 °C и относительной влажности не более 80 % при 25 °C. Хранение на открытой площадке не допускается. Не допускается подвергать изделие ударам при хранении.
- 5.1.2 В воздухе зоны хранения Модуля должны отсутствовать крупные частицы пыли, пары кислот, щелочей, примесей и других агрессивных веществ, способных вызвать коррозию металлических составных частей Модуля и окисление электрических контактов. Места хранения должны быть защищены от грызунов.
- 5.1.3 В помещении, где хранится Модуль, должны отсутствовать сильные электромагнитные поля.
- 5.1.4 Хранение на открытой площадке и в зонах действия прямых солнечных лучей не допускается.
- 5.1.5 Запрещено хранить Модуль в непосредственной близости с приборами отопления.
- 5.1.6 Остальные требования в соответствии с ГОСТ 21552-84 «Средства вычислительной техники. Общие технические требования, приёмка, методы испытаний, маркировка, упаковка, транспортирование и хранение».

5.2 Срок сохраняемости

5.2.1 При соблюдении условий хранения срок сохраняемости Модуля не менее 3 лет при хранении в отапливаемом помещении в упаковке предприятияизготовителя.

5.3 Консервация

- 5.3.1 Консервацию Модуля проводить по варианту ВЗ-10 (временная противокоррозионная защита) по ГОСТ 9.014-78.
 - 5.3.2 Срок консервации не более 1 года.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

6 Транспортирование

6.1 Условия транспортирования

- 6.1.1 Изделие в упакованном виде устойчиво к транспортированию при температуре окружающего воздуха от минус 50 °C до плюс 50 °C и относительной влажности воздуха не более 80 % при 25 °C без выпадения конденсата.
- 6.1.2 Модуль в упаковке предприятия-изготовителя транспортируют на любое расстояние в закрытых транспортных средствах автомобильным и железнодорожным транспортом, авиационным транспортом в обогреваемых герметизированных отсеках самолётов, водным транспортом в трюмах судов. Транспортирование должно осуществляться в соответствии с правилами перевозок, действующими на каждом виде транспорта.
- 6.1.3 Размещение и крепление в транспортных средствах должны обеспечивать их устойчивое положение и не допускать перемещения во время транспортирования.
- 6.1.4 Перевозки по железным дорогам через районы с холодным климатом в период с декабря по февраль должны осуществляться только в отапливаемых вагонах.
- 6.1.5 При транспортировании, погрузке и выгрузке не допускается подвергать изделие ударам, попаданию осадков, выпадению конденсата, длительному воздействию солнечной радиации.

Изм Лист № докум Подпись Дата

Подп. и дата

Взам. инв. № | Инв.№ дубл.

Подп. и дата

 $N_{\overline{2}}$ $no\partial n$.

ЮФКВ.469355.011РЭ

Лист

25

7 Утилизация

7.1 Условия утилизации

7.1.1 При утилизации Модуля необходимо руководствоваться требованиями ГОСТ Р 55102-2012 «Ресурсосбережение. Обращение с отходами. Руководство по безопасному сбору, хранению, транспортированию и разборке отработавшего электротехнического и электронного оборудования, за исключением ртутьсодержащих устройств и приборов».

Подп. и дата			
Взам. инв. № Инв.№ дубл.			
Взам. инв. №			
Подп. и дата			
Инв. № подл.	Изм Лист № докум Подпись Дата Копировал	Формат А4	Лист 26

Приложение А

(обязательное)

Бинарный протокол обмена NVMX

Сообщения, формируемые Модулем

А.1.1 Общие сведения о сообщениях

А.1.1.1 Сообщения используются для периодической выдачи данных местоположения, «сырых» навигационных данных, эфемерид спутников, а также информации об исключенных из решения навигационной задачи спутников.

А.1.1.2 Все сообщения протокола имеют общую структуру, приведённую в таблице А.1.

Таблица А.1 – Общая структура сообщений

Название поля	Размер, байт	Описание поля
Преамбула	4	NVMX (ASCII) 0x4E564D58
Идентификатор сообщения	1	В соответствии с таблицей А.2 бинарного протокола NVMX
Полезная нагрузка	≤ 121	В соответствии с описанием полей отдельных сообщений
Контрольная сумма	2	В соответствии с алгоритмом расчета контрольной суммы, приведённым в пунктах А.1.1.5 — А.1.1.6 приложения А настоящего РЭ

А.1.1.3 Список доступных сообщений и их идентификаторов представлен в таблице А.2. Допустимые номера НКА (навигационных космических аппаратов) приведены в таблице А.3.

Копировал

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

Подп. и дата

Взам. инв. $N_{\underline{o}} | M_{H_{\mathbf{G}}} N_{\underline{o}} \partial \gamma \delta n$.

Подп. и дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Сообщение	Идентификатор	ASCII	Название
1	0x65	e	Эфемериды ГЛОНАСС
2	0x68	h	LLA-сообщение
3	0x69	i	Эфемериды GPS
4	0x72	r	«Сырые» измерения L1
5	0x73	S	Исключённые НКА
6	0x78	X	Измеренная позиция
7	0x76	V	Информация об устройстве
8	0x77	W	Параметры движения в ENU

Таблица А.3 – Номера НКА

Навигационная система	Номера НКА
GPS	от 1 до 32
ГЛОНАСС	от 33 до 56

А.1.1.4 Сообщения приёмника содержат конечное количество типов полей. Описание типов представлено в таблице А.4.

Таблица А.4 – Описание типов полей сообщений

Тип поля	Описание типа поля
Беззнаковое поле	При описании полей различных сообщений, следует воспринимать любое поле как беззнаковое
	целочисленное, если не указано иное. Порядок следования байтов – big-endian.
Знаковое поле	Представляет собой знаковое целочисленное поле, представленное дополнительным кодом. Порядок следования байтов – big-endian.
Битовое поле	Набор битов, порядок и назначение которых описывается для каждого битового поля отдельно.

 Инв. № подл.
 Подп. и дата
 Взам. инв. № Инв.№ дубл.
 Подп. и

Изм Лист № докум Подпись Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

А.1.1.6 Пример реализации алгоритма расчета контрольной суммы на языке С:

```
uint16_t CalculateChecksum(const uint8_t* message, uint32_t sizeOfMessage)
{
    const uint32_t preambleSize = 4;
    const uint32_t csSize = 2;

    uint16_t checksum = 0;

    for (int32_t i = preambleSize; i < (sizeOfMessage - csSize); i += 2)
    {
        uint16_t highByte = message[i] << 8;
        uint16_t lowByte = message[i + 1];

        checksum += highByte | lowByte;
    }

    return checksum;
}</pre>
```

Ниже представлено тестовое сообщение NVMXr в виде hex-массива. Результат расчета контрольной суммы данного сообщения 0xC4BF.

Изм Лист № докум Подпись Дата

<u>Подп. и дата</u>

Инв.№ дубл.

Взам. инв. №

Подп. и дата

№ подл.

ЮФКВ.469355.011РЭ

А.1.2 Сообщение 1: «Эфемериды ГЛОНАСС» (NVMXe)

А.1.2.1 В сообщении передаются эфемериды НКА системы ГЛОНАСС. Описание полей приведено в таблице Таблица А.5. Размер полезной нагрузки: 63 байта.

Таблица А.5 – Описание полей сообщения «Эфемериды ГЛОНАСС»

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
Идентификатор	1			ASCII e
Номер НКА	1			См. таблицу А.3
Зарезервировано	1			
Номер литеры	1, знаковый			Номер литеры
				(-76)
Зарезервировано	2			
t_b	2	*15	МИН	
X	4, знаковый	*2-11	КМ	
Y	4, знаковый	*2-11	КМ	
Z	4, знаковый	*2-11	КМ	
Xdot	4, знаковый	*2 -20	км/с	
Ydot	4, знаковый	*2 -20	км/с	
Zdot	4, знаковый	*2 -20	км/с	
Xdotdot	2, знаковый	*2 -30	км/c ²	
Ydotdot	2, знаковый	*2-30	км/с ²	
Zdotdot	2, знаковый	*2 -30	км/с ²	
Зарезервировано	2			
t _n	4, знаковый	*2 -30	С	
G _n	2, знаковый	*2-40	c/c	
Зарезервировано	14			
Флаг	4			Если поле имеет значение
достоверности				0х80000000, то эфемериды
				достоверны, иначе данное
				сообщение необходимо
				игнорировать

$\overline{H}_{H6.N_{\overline{9}}}$		д	Флаг остоверности	Ī	4			0x80000000,	меет значение то эфемериды	
Взам. инв. №								достоверны, сообщение игнорировать	иначе данное необходимо	
Подп. и дата										
Инв. № подл.							TO THE AC	0255 01100		Лист
N_{H6}	Из	м Лист	№ докум	Подпись	Дата	K	ЮФКВ.46 	9355.011PЭ	Формат А4	30

А.1.3 Сообщение 2: «LLA-сообщение» (NVMXh)

А.1.3.1 В сообщении передаются широта, долгота и высота приёмника в системе координат WGS-84. Описание полей приведено в таблице А.6. Размер полезной нагрузки: 17 байт.

Таблица A.6 – Описание полей сообщения «LLA-сообщение»

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
Идентификатор	1			ASCII h
Зарезервировано	1			
RcvTime	4		мс	Показания часов приёмника, соответствующие навигационному решению в миллисекундах от начала недели GPS
Широта	4, знаковый	*2 ⁻¹⁰	Угловые секунды	LLA-координата приёмника по широте
Долгота	4	*2 ⁻¹⁰	Угловые секунды	LLA-координата приёмника по долготе
Высота	4, знаковый	*2-5	M	LLA-высота приёмника

$\overline{N_{H}}$	Изм Лис	ст № докум	Подпись Д	ama	Копировал	Формат А4	31
Инв. № подл.				$\overline{+}$	ЮФКВ.469355.011РЭ		Лист
Подп. и дата							
Взам. инв. №							
Взам. инв. № Инв.№ дубл.							
ΙοοΙΙ							

А.1.4 Сообщение 3: «Эфемериды GPS» (NVMXi)

А.1.4.1 В сообщении передаются эфемериды НКА системы GPS. Описание полей приведено в таблице А.7. Размер полезной нагрузки: 79 байт.

Таблица А.7 – Описание полей сообщения «Эфемериды GPS»

Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
1			ASCII i
1			См. таблицу А.3
4			
2			
2			
2			См. таблицу А.8
2, знаковый	*2-31	С	
2			
2	*24	С	
2, знаковый	*2 ⁻⁵⁵	c/c ²	
2, знаковый	*2-43	c/c	
4, знаковый	*2-31	С	
2			
2, знаковый	*2-29	рад	
2, знаковый	*2-29	рад	
2, знаковый	*2-5	M	
2, знаковый	*2-5	M	
2, знаковый	*2-29	рад	
2, знаковый	*2-29	рад	
2, знаковый	*2-43	полуциклы/с	
4, знаковый	*2-31	полуциклы	
4	*2-33		
4	*2-19	M ^{1/2}	
2	*24	С	
4, знаковый	· 	полуциклы	
4, знаковый	*2-31	полуциклы	
4, знаковый	*2-31	полуциклы	
4, знаковый	_	полуциклы/с	
2, знаковый	*2-43	полуциклы/с	
2			
4			Если поле имеет значение
			0х80000000, то эфемериды
			достоверны, иначе данное
			сообщение необходимо
			игнорировать
	1 1 4 2 2 2 2 2 2, знаковый 2 2, знаковый 4, знаковый 2, знаковый 4, знаковый	1 1 4 2 3 4 2 2 3 4 2 4 2 4 2 4 2 4 2 4 4 2 4 4 2 4 3 4 4 4 4 4 4 <t< td=""><td>1 1 1 2 2 2 2 2 2 2, знаковый *2-³¹¹ с 2 2 2, знаковый *2-³¹ с 2 2, знаковый *2-³⁵ с/с² 2, знаковый *2-³³ сс 2 3, знаковый *2-³³ сс 2 2, знаковый *2-³³ сс 2 2, знаковый *2-³³ рад 2, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° ма 2, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° ма 2, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° рад 4, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° рад 4, знаковый *2-° рад 4, знаковый *2-° полуциклы/с 4, знаковый *2-° полуциклы 4, знаковый *2-° полуциклы/с 2, знаковый *2-° полуциклы/с</td></t<>	1 1 1 2 2 2 2 2 2 2, знаковый *2-³¹¹ с 2 2 2, знаковый *2-³¹ с 2 2, знаковый *2-³⁵ с/с² 2, знаковый *2-³³ сс 2 3, знаковый *2-³³ сс 2 2, знаковый *2-³³ сс 2 2, знаковый *2-³³ рад 2, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° ма 2, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° ма 2, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° рад 4, знаковый *2-° рад 2, знаковый *2-° рад 4, знаковый *2-° рад 4, знаковый *2-° полуциклы/с 4, знаковый *2-° полуциклы 4, знаковый *2-° полуциклы/с 2, знаковый *2-° полуциклы/с

Изм Лист

Подпись

Дата

№ докум

Таблица A.8 – Битовое поле «Prec&health»

Зарезервировано					URA (cm. ICD GPS – 200C)			Satellite health (cm. ICD GPS – 200C)							
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

А.1.5 Сообщение 4: ««Сырые» измерения L1» (NVMXr)

А.1.5.1 Сообщение содержит «сырые» измерения сигналов GPS L1 (С/А) и ГЛОНАСС L1 (ОF). Описание полей приведено в таблице А.9. Размер полезной нагрузки: 37 байт.

Таблица А.9 – Описание полей сообщения ««Сырые» измерения L1»

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
Идентификатор	1			ASCII r
Номер НКА	1			См. таблицу А.3
Зарезервировано	1			
Номер литеры	1, знаковый			Для спутников ГЛОНАСС
				может принимать значения
				-76.
				Для спутников GPS данное
				поле игнорировать.
Зарезервировано	2			
Угол места НКА	1	*2-10	циклы	
Азимут НКА	1	*2-8	циклы	
Номер канала	1			
ОСШ (C/N0)	1		дБГц	
Зарезервировано	2			
Псевдофаза L1	6, знаковый	*2-12	циклы	
Псевдозадержка	4	*10 ⁻¹⁰	С	
L1				
Псевдодоплер L1	4, знаковый	*10 ⁻⁴	Гц	
Статус	2			См. таблицу А.10
Зарезервировано	10			

 Анв. № подл.
 Подп. и дата
 Взам. инв. № Инв.№ дубл.
 Подп. и

Изм Лист № докум Подпись Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Таблица A.10 – Битовое поле «Статус»

Зарезервировано										P1	Е	u			
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

Примечания

Подп. и дата

Взам. инв. № | Инв. № дубл.

Подп. и дата

u = 1, если сообщение используется в навигационном решении; в ином случае u = 0.

E = 1, если доступны эфемеридные данные; в ином случае E = 0.

P1 = 0, если обнаружена ошибка в измерениях псевдодальности; в ином случае P1 = 1.

А.1.6 Сообщение 5: «Исключённые НКА» (NVMXs)

А.1.6.1 Сообщение содержит номера исключённых спутников и причину их исключения. Описание полей приведено в таблице А.11. Размер полезной нагрузки: 3 байта.

Таблица А.11 – Описание полей сообщения «Исключенные НКА»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля			
Идентификатор	1	ASCII s			
Зарезервировано	1				
Номер НКА	1	См. таблицу А.3			
Причина исключения	1	Причины исключения:			
		0х01: исключен пользователем*;			
		0х02: низкое ОСШ (< 33 дБГц);			
		0x03: малый угол возвышения (< 13°);			
		0х04: ошибка в измерении псевдодальности;			
		0х05: эфемеридные данные устарели.			

Примечание — Статус «0x01» присваивается НКА системы, исключенной из решения навигационной задачи в результате выбора режима работы Модуля GLONASS-only, либо GPS-only в соответствии с командой «Выбор созвездия» (NVMXF), описание которой приведено в подразделе A.2.4 приложения A настоящего PЭ.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Лист

34

А.1.7 Сообщение 6: «Измеренная позиция» (NVMXx)

А.1.7.1 Сообщение содержит информацию об измеренной позиции. Описание полей приведено в таблице А.12. Размер полезной нагрузки: 41 байт.

Таблица А.12 – Описание полей сообщения «Измеренная позиция»

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
Идентификатор	1			ASCII x
Статус решений	1		Битовое	[0]
			поле	Зарезервировано
				[1-2]
				Статус решения:
				b00: Нет решения
				b01: Корректное решение
				b10: «Больное» решение
				[3-7]
				Зарезервировано
RcvTime	4		мс	Показания часов приёмника,
				соответствующие
				навигационному решению в
				миллисекундах от начала
				недели GPS
X-position	4, знаковый	*2-5	M	ЕСЕF-координата X антенны
				приёмника
Y-position	4, знаковый	*2-5	M	ЕСЕГ-координата Ү антенны
				приёмника
Z-position	4, знаковый	*2-5	M	ЕСЕГ-координата Z антенны
				приёмника
R-offset	4, знаковый	*2-5	M	Смещение часов приёмника
X-dot	2, знаковый	*2-4	м/с	Составляющая Х вектора
				скорости антенны приёмника
Y-dot	2, знаковый	*2-4	м/с	Составляющая Ү вектора
				скорости антенны приёмника
Z-dot	2, знаковый	*2-4	м/с	Составляющая Z вектора
				скорости антенны приёмника
R-dot	2, знаковый	*2-4	м/с	Скорость смещения часов
				приёмника
Разность шкал GPS	4, знаковый	*2-5	M	Сдвиг шкалы времени
и ГЛОНАСС				системы ГЛОНАСС
				относительно шкалы времени
				системы GPS

Изм Лист № докум Подпись Дата

Взам. инв. $N_{\overline{9}}$ | Инв. $N_{\overline{9}}$ дубл.

Інв. № подл.

ЮФКВ.469355.011РЭ

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
DOP	1	*2-3		Геометрический фактор:
				GDOP для 3D-решения
Число спутников	1			Количество спутников GPS,
GPS				используемых в решении
				навигационной задачи
Число спутников	1			Количество спутников
ГЛОНАСС				ГЛОНАСС, используемых в
				решении навигационной
				задачи
Leap second	1		c	Дополнительная секунда,
				добавляемая к шкале UTC с
				целью ее согласования со
				средним солнечным
				временем UT1
Режим	1			0x00: GPS-only;
				0x02: GPS+GLONASS;
				0x04: GLONASS-only
Статус RAIM	1			0x00: OK;
				0x01: RAIM не доступен по
				причине малого числа
				отслеживаемых НКА;
				0х02: ошибка была
				исправлена;
				0х03: ошибка не может быть
				исправлена
				0x04: RAIM выключен*
Wn	2			Номер недели GPS с
				последней эпохи

Примечание — Операции включения и отключения RAIM осуществляются посредством команды «Включение/выключение RAIM» (NVMXQ), описание которой приведено в подразделе A.2.5 приложения A настоящего PЭ.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

Взам. инв. $N_{\overline{e}}$ Инв. $N_{\overline{e}}$ дубл.

Подп. и дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

А.1.8 Сообщение 7 «Информация об устройстве» (NVMXv)

А.1.8.1 Сообщение содержит информацию о заводском номере устройства, физическом номере устройства, а также о версии встроенного ПО. Сообщение выдается только в ответ на команду «Запрос информации об устройстве» (подраздел А.2.3 приложения А настоящего РЭ). Подробное описание команды приведено в таблице А.13. Размер полезной нагрузки: 13 байт.

Таблица А.13 – Описание полей сообщения «Информация об устройстве»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля
Идентификатор	1	ASCII v
Модель устройства	1	0x04: MC149.04
		0x05: MC149.05
Заводской номер	4	
Физический номер	4	
Версия встроенного ПО*	4	Версия ПО в формате:
		X.Y.Z-р, где X старший байт поля.
Применание Актуан	Hag beneug be	троенного ПО Молуля на момент

Примечание – Актуальная версия встроенного ПО Модуля на момент написания настоящего РЭ: 1.0.0.

А.1.9 Сообщение 8 «Параметры движения в ENU» (NVMXw)

А.1.9.1 Сообщение содержит информацию об измеренной скорости и путевом угле в локальной системе координат. Описание полей приведено в таблице А.14. Размер полезной нагрузки: 15 байт.

Таблица А.14 – Описание полей сообщения «Параметры движения в ENU»

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
Идентификатор	1			ASCII w
Зарезервировано	1			
Путевой угол	2	*10-2	градусы	Угол между вектором путевой скорости и направлением на север

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
velN	4, знаковый	*2-8	м/с	Северная составляющая полного
				вектора скорости в локальной
				системе координат
velE	4, знаковый	*2-8	м/с	Восточная составляющая
				полного вектора скорости в
				локальной системе координат
velU	4, знаковый	*2-8	м/с	Вертикальная составляющая
				полного вектора скорости в
				локальной системе координат
Зарезервировано	6			

Подп. и дата	
H нв. M $\overline{\varrho}$ ду δn .	
Взам. инв. №	
Подп. и дата	
в. № подл.	

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

- А.2.1.1 Модуль может получать команды управления и выдавать сообщения о результате их выполнения.
- А.2.1.2 В ответ на команду управления формируется одно из сообщений: «Подтвержденная команда», «Неподтвержденная команда», «Неизвестная команда». Описание ответных сообщений приведено в разделе А.3 приложения А настоящего РЭ.
- A.2.1.3 Все команды управления имеют общую структуру, приведённую в таблице A.15.

Таблица А.15 – Общая структура команд управления

Название поля	Размер, байт	Описание поля
Преамбула	4	NVMX (ASCII) 0x4E564D58
Идентификатор команды	1	В соответствии с таблицей А.16 приложения А настоящего РЭ
Полезная нагрузка	≤ 121	В соответствии с описанием полей отдельных сообщений
Контрольная сумма	2	В соответствии с пунктами А.1.1.5 и А.1.1.6 приложения А настоящего РЭ
Постамбула	10	0xFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF

A.2.1.4 Список доступных команд управления представлен в таблице A.16.

Таблица А.16 – Список доступных команд управления

Команда	Идентификатор	ASCII	Название
1	0x35	5	Настройка темпа выдачи решения
2	0x56	V	Запрос информации об устройстве
3	0x46	F	Выбор созвездия
4	0x51	Q	Включение/выключение RAIM
5	0x4D	M	Установка выходного протокола: NMEA
6	0x58	X	Установка выходного протокола: бинарный

А.2.1.5 Результатом успешного выполнения команды управления является сообщение «Подтвержденная команда». Размер полезной нагрузки составляет 1 байт. Описание полей сообщения приведено в таблице А.17.

						Лист
					ЮФКВ.469355.011РЭ	
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата		39

Іодп. и дата

Взам. инв. № | Инв.№ дубл. |

Подп. и дата 🏻 | Взам. 1

No noda.

Наименование поля	Размер, байт	Пример	Описание поля
Идентификатор	1	0x2B	ASCII +
Подтверждаемая	1	0x35	Содержит идентификатор успешно
команда			выполненной команды

- А.2.2 Команда 1: «Настройка темпа выдачи решения» (NVMX5)
- А.2.2.1 Команда позволяет изменять период выдачи Модулем решения навигационной задачи дискретными значениями 50 мс, 100 мс и 1000 мс, что соответствует темпу 20 Гц, 10 Гц и 1 Гц. Описание полей команды содержится в таблице А.18.
- А.2.2.2 Переключение темпа выдачи решения происходит только в моменты целых секунд по шкале времени Модуля.

Таблица А.18 – Описание полей команды «Настройка темпа выдачи решения»

Наименование поля	Размер, байт	Масштаб	Размерность	Описание поля
Идентификатор	1			ASCII 5
Зарезервировано	18			
Темп решения	1	*50	МС	Для темпа решения 20 Гц задается значение 0x01; для 10 Гц – 0x02; для 1 Гц – 0x14
Зарезервировано	6			

А.2.2.3 При темпе решения 20 Гц Модуль осуществляет выдачу следующих типов сообщений: «LLA-сообщение» (NVMXh), «Параметры движения в ENU» (NVMXw), «Измеренная позиция» (NVMXx). Сообщения «Эфемериды ГЛОНАСС» (NVMXe), «Эфемериды GPS» (NVMXi), ««Сырые» измерения L1» (NVMXr), «Исключённые НКА» (NVMXs) не выдаются. Сообщение «Информация об устройстве» (NVMXv) выдается по запросу в соответствии с командой «Запрос информации об устройстве» (NVMXV).

Иэм	Пист	№ докум	Подпись	Пата
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дат

Подп. и дата

Взам. инв. № | Инв.№ дубл.

Подп. и дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

А.2.3.1 Команда позволяет получить информацию о заводском номере устройства, физическом номере устройства, а также о версии встроенного ПО. Размер полезной нагрузки: 3 байта. Описание полей команды содержится в таблице А.19.

Таблица А.19 – Описание полей команды «Запрос информации об устройстве»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля
Идентификатор	1	ASCII V
Зарезервировано	3	

А.2.4 Команда 3: «Выбор созвездия» (NVMXF)

А.2.4.1 Команда позволяет переключаться между совместным режимом решения навигационной задачи GLONASS+GPS, режимом GLONASS-only (только ГЛОНАСС) и режимом GPS-only (только GPS). Описание полей команды содержится в таблице А.20.

Таблица A.20 – Описание полей команды «Выбор созвездия»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля
Идентификатор	1	ASCII F
Идентификатор	1	0x4
подсообщения		
Зарезервировано	1	
Режим	1	Если в поле значение 0х00, Модуль
		переходит в режим GPS+GLONASS.
		Если в поле значение 0х01, Модуль
		переходит в режим GLONASS-only.
		Если в поле значение 0х02, Модуль
		переходит в режим GPS-only.

А.2.4.2 В случае переключения Модуля в режим решения навигационной задачи GLONASS-only, либо режим GPS-only, в сообщении «Исключённые НКА» (NVMXs) для НКА системы, исключенной из решения, в поле «Причина исключения» будет отображаться статус «0х01» (исключен

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

Взам. инв. № | Инв.№ дубл.

Подп. и дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

- А.2.5 Команда 4: «Включение/выключение RAIM» (NVMXQ)
- А.2.5.1 Команда позволяет включить или выключить RAIM. Описание полей команды содержится в таблице А.21.

Таблица A.21 – Описание полей команды «Включение/выключение **RAIM**»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля
Идентификатор	1	ASCII Q
Включение/выключение	1	0x00 – Выключить RAIM
RAIM		0x01 – Включить RAIM
Зарезервировано	2	

- А.2.6 Команда 5: «Установка выходного протокола: NMEA» (NVMXM)
- А.2.6.1 Команда позволяет включить протокол NMEA с выбранным набором выходных сообщений. Описание полей команды содержится в таблице A.22.

Таблица A.22 – Описание полей команды «Установка выходного протокола: NMEA»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля	
Идентификатор	1	ASCII M	
Зарезервировано	2		
Конфигурация	1	См. таблицу А.23.	
протокола NMEA		Значения битов 0-8 соответствуют:	
		0 – Соответствующее номеру бита	
		сообщение NMEA не выдается;	
		1 – Соответствующее номеру бита	
		сообщение NMEA выдается.	

Таблица А.23 – Битовое поле «Конфигурация протокола NMEA»

Сообщение	ZDA	VTG	RMC	GSV	GSA	GLL	GGA	Зарезервировано
Номер бита	7	6	5	4	3	2	1	0

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

- А.2.7 Команда 6: «Установка выходного протокола: бинарный» (NVMXX)
- А.2.7.1 Команда позволяет включить выходные сообщения бинарного протокола. Описание полей команды содержится в таблице А.24.

Таблица А.24 — Описание полей команды «Установка выходного протокола: бинарный»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля
Идентификатор	1	ASCII X
Зарезервировано	3	

№ Изм Лист № докум Подпись Дата Изм Изм Дата 43	Подп. и дата			
1000 1000	Инв.№ дубл.			
1	Взам. инв. №			
	Подп. и дата			
$W_{+}\dots_{+}$	Инв. № подл.		Формат А4	<i>Лист</i> 43

- А.3.1 Общие сведения об ответных сообщениях
- А.3.1.1 В случае поступления команд управления Модуль формирует и выдает сообщения о результатах их выполнения.
- А.3.1.2 Все ответные сообщения имеют общую структуру, приведенную в таблице А.25.

Таблица А.25 – Общая структура ответных сообщений

Название поля	Размер, байт	Описание поля
Преамбула	4	NVMX (ASCII) 0x4E564D58
Идентификатор ответного сообщения	1	В соответствии с таблицей А.26 приложения А настоящего РЭ
Идентификатор поступившей команды	≤ 121	В соответствии с таблицей А.16 приложения А настоящего РЭ
Контрольная сумма	2	В соответствии с пунктами А.1.1.5 и А.1.1.6 приложения А настоящего РЭ

А.3.1.3 Список существующих ответных сообщений представлен в таблице А.26.

Таблица А.26 – Список ответных сообщений

Ответное сообщение	Идентификатор	ASCII	Название
1	0x2B	+	Подтвержденная команда
2	0x2D	-	Неподтвержденная команда
3	0x3F	?	Неизвестная команда

Инв. № подл. Подп. и дата Взам. инв. № Инв.№ дубл. Подп. и

Изм Лист № докум Подпись Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

А.3.2.1 Сообщение посылается при успешном выполнении команды. Описание полей приведено в таблице А.27. Размер полезной нагрузки: 1 байт.

Таблица А.27 – Описание полей сообщения «Подтвержденная команда»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля
Идентификатор	1	ASCII +
ответного сообщения		
Идентификатор	1	Содержит идентификатор успешно
поступившей команды		выполненной команды в соответствии с
		таблицей А.16 приложения А
		настоящего РЭ

А.3.3 Сообщение «Неподтвержденная команда»

А.3.3.1 Сообщение посылается при некорректных значениях полей команды, или при несовпадении принятой контрольной суммы и рассчитанной Модулем. Описание полей приведено в таблице А.28. Размер полезной нагрузки: 1 байт.

Таблица A.28 – Описание полей сообщения «Неподтвержденная команда»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля	
Идентификатор	1	ASCII -	
ответного сообщения			
Идентификатор	1	Содержит идентификатор невыполненной	
поступившей команды		команды в соответствии с таблицей А.16	
		приложения А настоящего РЭ	

Изм Лист № докум Подпись Дата

Взам. инв. № | Инв. № дубл.

Гнв. № подл.

ЮФКВ.469355.011РЭ

А.3.4 Сообщение «Неизвестная команда»

А.З.4.1 Сообщение посылается при получении Модулем нераспознанной команды. Описание полей приведено в таблице А.29. Размер полезной нагрузки: 1 байт.

Таблица А.29 – Описание полей сообщения «Неизвестная команда»

Наименование поля	Размер, байт	Описание поля
Идентификатор	1	ASCII ?
ответного сообщения		
Идентификатор	1	Содержит идентификатор неизвестной
поступившей команды		команды

Инв. № подл.		 		Лис
Подп. и дата				
Взам. инв. № Инв.№ дубл.				
Инв. <i>№</i> с				
убл.				

Приложение Б

(обязательное)

Протокол NMEA 0183 v.4.10

- Б.1 Сообщения, формируемые Модулем
- Б.1.1 Общие сведения о сообщениях
- Б.1.1.1 Сообщения используются для периодической выдачи данных местоположения, информации о скорости и курсе движения, а также сведений о видимых спутниках и геометрическом факторе точности.
- Б.1.1.2 Все передаваемые данные должны интерпретироваться как символы ASCII. Старший бит 8-битного символа всегда должен передаваться как ноль (d7 = 0).
- Б.1.1.3 Все сообщения соответствуют формату протокола NMEA 0183 v.4.10 и имеют общий вид, представленный на рисунке Б.1.

\$aaccc,c--c*hh<CR><LF>

Рисунок Б.1 – Структура сообщений NMEA

Б.1.1.4 Подробное описание структуры сообщений приведено в таблице Б.1.

Таблица Б.1 – Описание структуры сообщений NMEA 0183 v.4.10

Структурный элемент	HEX	Описание
\$	24	Начало сообщения
aaccc		Преамбула и идентификатора сообщения. Первые два символа — преамбула, определяющая используемую в решении ГНСС. Используются следующие комбинации символов: - GP для GPS; - GL для ГЛОНАСС; - GN для совмещенного режима.
		Последние три символа — идентификатор сообщения.
,	2C	Разделитель регулярных полей.
сс		Блок данных сообщения. Следует за полем адреса и представляет собой группу полей с передаваемыми данными. Последовательность полей данных фиксирована и определяется идентификатором сообщения. Поле данных может быть переменной длины и начинается с символа ",".

Изм Лист № докум Подпись Дата

Подп. и дата

Взам. инв. № | Инв. № дубл.

Подп. и дата

Інв. № подл.

ЮФКВ.469355.011РЭ

*	2A	Разделитель контрольной суммы. Следует за последним полем данных в сообщении. Указывает, что следующие два буквенно-цифровых символа являются шестнадцатеричным представлением контрольной суммы.
hh		Поле контрольной суммы. Абсолютное значение вычисляется как «исключающее ИЛИ» всех 8-битных символов, расположенных между символами «\$» и «*» (не включая эти символы). Шестнадцатеричное значение старших 4-х бит и младших 4-х бит преобразуются в два ASCII символа (0-9, A-F (в верхнем регистре)). Старший символ передается первым. Контрольная сумма передается во всех сообщениях.
<cr><lf></lf></cr>	0D 0A	Завершающие символы.

Б.1.1.5 Список доступных сообщений и их идентификаторов представлен в таблице Б.2.

Таблица Б.2 – Список доступных сообщений

Идентификатор сообщения (ASCII)	Сообщение
GGA	Данные местоположения
GLL	Географические координаты – широта/долгота
GSA	Геометрический фактор ухудшения точности и активные спутники
GSV	Видимые спутники
RMC	Минимальный рекомендованный набор данных
VTG	Курс и скорость относительно земли
ZDA	Время и дата

Б.1.2 Сообщение GGA: «Данные местоположения»

Взам. инв. $N_{\overline{9}}$ | Инв. $N_{\overline{9}}$ дубл.

Структура сообщения приведена на рисунке Б.2.



Рисунок Б.2 – Структура сообщения GGA

					ЮФКВ.469355.011РЭ		Лист
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата			48
					Копировал	Формат А4	

Таблица Б.3 – Описание структуры сообщения GGA

Номер				
структурного	Описание			
элемента				
1	Время UTC определения координат			
2	Широта. Формат: первые два символа – целое число градусов;			
	следующие два символа – целое число угловых минут; последующее			
	после десятичной точки переменное число символов – дробная ча			
	угловых минут			
3	Индикатор N/S - Север/Юг			
4	Долгота. Формат: первые три символа – целое число градусов;			
	следующие два символа – целое число угловых минут; последующие			
	после десятичной точки переменное число символов – дробная часть			
	угловых минут			
5	Индикатор E/W - Восток/Запад			
6	Индикатор качества определения местоположения:			
	0 – Решение недоступно или некорректно,			
	1 – Корректное решение.			
7	Количество видимых спутников: от 00 по 12			
8	HDOP			
9	Высота над средним уровнем моря, м			
10	Индикатор единицы измерения М			
11	Отклонение геоида, м			
12	Индикатор единицы измерения М			
13	Возраст дифференциальных поправок			
14	Идентификатор дифференциальной станции, от 0000 по 1023			
15	Контрольная сумма			

- Б.1.3 Сообщение GLL: «Географические координаты широта/долгота»
- Б.1.3.1 Структура сообщения приведена на рисунке Б.3.

Рисунок Б.3 – Структура сообщения GLL

Б.1.3.2 Подробное описание структуры сообщения приведено в таблице Б.4.

Подп. и да					
Под					
10дл.					
Инв. № подл.					
Ин	Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дап

Взам. инв. № | Инв.№ дубл.

ЮФКВ.469355.011РЭ

49

Таблица Б.4 – Описание структуры сообщения GLL

Номер							
структурного	Описание						
элемента							
1	Широта. Формат: первые два символа – целое число градусов;						
	следующие два символа – целое число угловых минут; последующее						
	после десятичной точки переменное число символов – дробная часть						
	угловых минут						
2	Индикатор N/S - Север/Юг						
3	Долгота. Формат: первые три символа – целое число градусов;						
	следующие два символа – целое число угловых минут; последующее						
	после десятичной точки переменное число символов – дробная часть						
	угловых минут						
4	Индикатор E/W - Восток/Запад						
5	Время UTC определения координат						
6	Статус:						
	А – данные достоверны,						
	V – данные недостоверны.						
7	Индикатор режима:						
	А – автономный режим,						
	N – данные недостоверны.						
8	Контрольная сумма						

Б.1.4 Сообщение GSA: «Геометрический фактор ухудшения точности и активные спутники»

Б.1.4.1 Структура сообщения приведена на рисунке Б.4.

Рисунок Б.4 – Структура сообщения GSA

Б.1.4.2 Подробное описание структуры сообщения приведено в таблице Б.5.

Таблица Б.5 – Описание структуры сообщения GSA

Номер структурного	Описание
элемента	
1	Индикатор А - автоматический режим (фиксировано)
2	Статус решения:
	1 – навигационное решение недоступно,
	3 – 3D решение.
3	Идентификационные номера спутников, используемых в решении:
	GPS: 132,
	ГЛОНАСС: 6588.
4	PDOP
5	HDOP
6	VDOP

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

ЮФКВ.469355.011РЭ

Номер	
структурного	Описание
элемента	
7	Идентификатор ГНСС:
	GPS: 1,
	ГЛОНАСС: 2.
8	Контрольная сумма

Б.1.5 Сообщение GSV: «Видимые спутники»

Б.1.5.1 Структура сообщения приведена на рисунке Б.5.

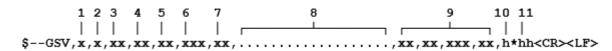


Рисунок Б.5 – Структура сообщения GSV

Б.1.5.2 Подробное описание структуры сообщения приведено в таблице Б.6.

Таблица Б.6 – Описание структуры сообщения GSV

Номер	
структурного	Описание
элемента	
1	Общее количество сообщений
2	Номер сообщения
3	Общее количество видимых спутников
4	Идентификационный номер спутника:
	GPS: 132,
	ГЛОНАСС: 6588
5	Угол места, градусы (максимум 90°)
6	Азимут, градусы: от 000 по 359
7	SNR (C/N0), дБГц: от 00 по 99 (нулевое поле, если спутник не в
	слежении)
8	Данные для 2-го и 3-го спутников в соответствии с полями 4-7
	сообщения:
	- Идентификационный номер спутника;
	- Угол места;
	- Азимут;
	- SNR.
9	Данные для 4-го спутника в соответствии с полями 4-7 сообщения:
	- Идентификационный номер спутника;
	- Угол места;
	- Азимут;
	- SNR.
10	Идентификатор сигнала ГНСС:
	GPS (L1 C/A): 1,
	ГЛОНАСС (L1 СТ): 1
11	Контрольная сумма

\vdash				
Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

Взам. инв. $N_{\underline{o}} | M_{H_{\mathbf{G}}} N_{\underline{o}} \partial \gamma \delta n$.

ЮФКВ.469355.011РЭ

Б.1.6 Сообщение RMC: «Минимальный рекомендованный набор данных»

Б.1.6.1 Структура сообщения приведена на рисунке Б.6.

Рисунок Б.6 – Структура сообщения RMC

Б.1.6.2 Подробное описание структуры сообщения приведено в таблице Б.7.

Таблица Б.7 – Описание структуры сообщения RMC

Номер структурного элемента	Описание	
1	Время UTC определения координат	
2	Статус:	
_	А – данные достоверны,	
	V – данные недостоверны.	
3	Широта. Формат: первые два символа – целое число градусов;	
	следующие два символа – целое число угловых минут; последующее	
	после десятичной точки переменное число символов – дробная часть	
	угловых минут.	
4	Индикатор N/S - Север/Юг	
5	Долгота. Формат: первые три символа – целое число градусов;	
	следующие два символа – целое число угловых минут; последующее	
	после десятичной точки переменное число символов – дробная часть	
	угловых минут.	
6	Индикатор E/W - Восток/Запад	
7	Скорость относительно земли, узлы	
8	Курс, градусы (истинный)	
9	Дата: ддммгг	
10	Магнитное склонение, градусы	
11	Индикатор E/W - Восток/Запад	
12	Индикатор режима:	
	А – автономный режим,	
	N – данные недостоверны.	
13	Статус навигационных определений – V (фиксировано)	
14	Контрольная сумма	

12 Индикатор режима:	
N – данные недостоверны.	
13 Статус навигационных определений – V (фиксирован	но)
N - данные недостоверны. 13 Статус навигационных определений – V (фиксирован 14 Контрольная сумма	
Подп. и дата	
100 10	Лист
ЮФКВ.469355.01	1P9 52
Копировал	Φ ормат $A4$

- Б.1.7 Сообщение VTG: «Курс и скорость относительно земли»
- Б.1.7.1 Структура сообщения приведена на рисунке Б.7.

Рисунок Б.7 – Структура сообщения VTG

Б.1.7.2 Подробное описание структуры сообщения приведено в таблице Б.8.

Таблица Б.8 – Описание структуры сообщения VTG

Номер		
структурного	Описание	
элемента		
1	Курс, градусы (на истинный полюс)	
2	Индикатор Т	
3	Курс, градусы (магнитное склонение)	
4	Индикатор M	
5	Скорость относительно земли, узлы	
6	Индикатор единицы измерения N	
7	Скорость относительно земли, км/час	
8	Индикатор единицы измерения К	
9	Индикатор режима:	
	А = автономный режим,	
	N = данные недостоверны.	
10	Контрольная сумма	

- Б.1.8 Сообщение ZDA: «Время и дата»
- Б.1.8.1 Структура сообщения приведена на рисунке Б.8.

Рисунок Б.8 – Структура сообщения ZDA

Б.1.8.2 Подробное описание структуры сообщения приведено в таблице Б.9.

Изм	Лист	№ докум	Подпись	Дата

Взам. инв. № | Инв.№ дубл.

ЮФКВ.469355.011РЭ

Копировал

Таблица Б.9 – Описание структуры сообщения VTG

Номер	
структурного	Описание
элемента	
1	Время UTC
2	День (UTC): с 01 по 31
3	Месяц (UTC): с 01 по 12
4	Год (UTC)
5	Смещение местного времени по UTC, час: 00±13
6	Смещение местного времени по UTC, мин: 00+59
7	Контрольная сумма

